

## Gabarito da P3, 2011.1

### Questão 1

A superfície  $S$  é o gráfico de  $z = f(x, y) = 4 - x^2 - y^2$ , que é a parte do parabolóide invertido de base circular, com vértice  $(0, 0, 4)$  e cuja interseção com o plano  $xOy$  é o círculo centrado na origem e com raio 2 ( $z = 0 \Rightarrow x^2 + y^2 = 4$ ). Assim, o domínio de  $f$  é o disco  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 4\}$  e podemos parametrizar  $S$  por  $\mathbf{r}(x, y) = (x, y, 4 - x^2 - y^2)$ , com  $(x, y) \in D$ .

Temos então que  $\mathbf{r}_x \times \mathbf{r}_y = (2x, 2y, 1)$  e da definição de área de superfície segue que

$$\begin{aligned} A(S) &= \iint_D \|\mathbf{r}_x \times \mathbf{r}_y\| dx dy = \iint_D \sqrt{1 + 4(x^2 + y^2)} dx dy \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^2 \sqrt{1 + 4r^2} r dr d\theta = 2\pi \frac{1}{8} \int_1^{17} \sqrt{v} dv = \frac{\pi}{4} \frac{2}{3} [v^{3/2}]_1^{17} = \frac{\pi}{6} (17\sqrt{17} - 1). \end{aligned}$$

### Questão 2

**item (a):** Seja  $E$  o cilindro sólido correspondente à superfície  $S$ . como  $\nabla \cdot \mathbf{F} = 3$ , segue do Teorema da Divergência (com os vetores normais unitários apontando para fora de  $S$ ) que:

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{n}} dS = \iiint_E \nabla \cdot \mathbf{F} dV = 3 \text{Vol}(E) = 3\pi a^2 b,$$

já que o volume do cilindro é produto da área da base,  $\pi a^2$ , pela altura,  $b$ , logo  $\text{Vol}(E) = \pi a^2 b$ .

**item (b):** Temos que  $S = S_1 \cup S_2 \cup S_3$ , onde  $S_1$  é a superfície lateral do cilindro e  $S_2, S_3$  as tampas de cima e de baixo, respectivamente. Assim,

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{n}} dS = \iint_{S_1} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{n}}_1 dS + \iint_{S_2} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{n}}_2 dS + \iint_{S_3} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{n}}_3 dS.$$

Em  $S_3$ ,  $\hat{\mathbf{n}}_3 = -\hat{\mathbf{k}} = (0, 0, -1)$ , e portanto

$$\iint_{S_3} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{n}}_3 dS = - \iint_{S_3} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{k}} dS = - \iint_{S_3} z dS = 0,$$

pois em  $S_3$  temos  $z = 0$ .

Em  $S_2$ ,  $\hat{\mathbf{n}}_2 = \hat{\mathbf{k}} = (0, 0, 1)$ , e lembrando que em  $S_2$  temos  $z = b$ , vem que:

$$\iint_{S_2} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{n}}_2 dS = \iint_{S_2} z dS = b \iint_{S_2} dS = bA(S_2) = \pi a^2 b.$$

Para cada  $(x, y, z) \in S_1$ , o vetor normal unitário apontando para o exterior é  $\hat{\mathbf{n}}_1 = (1/a)(x, y, 0)$  (alternativamente, pode-se usar coordenadas cilíndricas). Lembrando que em  $S_1$  temos  $x^2 + y^2 = a^2$ , segue que:

$$\iint_{S_1} \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{n}}_1 dS = \iint_{S_1} (1/a)(x^2 + y^2) dS = aA(S_1) = a(b2\pi a) = 2\pi a^2 b.$$

Finalmente, somando, resulta que

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{n}} dS = \pi a^2 b + 2\pi a^2 b = 3\pi a^2 b,$$

em acordo com o valor obtido no item (b).

### Questão 3

Aplicamos o Teorema de Stokes, tomando como superfície  $S$  o próprio plano, parametrizado por  $\mathbf{r}(x, y) = (x, y, 1 - x - y)$ , definido em  $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq 1 - x\}$  e com vetor normal  $\mathbf{r}_x \times \mathbf{r}_y = (1, 1, 1)$ , que é compatível com a orientação de  $C$ .

Agora,

$$\nabla \times \mathbf{F} = \begin{bmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \partial_x & \partial_y & \partial_z \\ xy & yz & xz \end{bmatrix} = (-y, -z, -x).$$

Então, lembrando que em  $S$ ,  $z = 1 - x - y$ , temos:

$$\begin{aligned} \oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} &= \iint_S (\nabla \times \mathbf{F}) \cdot \hat{\mathbf{n}} dS = \iint_D (-y, -1 + x + y, -x) \cdot (1, 1, 1) dx dy \\ &= - \int_0^1 dx \int_0^{1-x} dy = - \int_0^1 (1-x) dx = -[x - (x^2/2)]_0^1 = -\frac{1}{2}. \end{aligned}$$

Alternativamente, a integral de linha pode ser feita explicitamente.

## Questão 4

item(a): **VERDADEIRO.**

De fato, aplicando o Teorema da Divergência para o campo  $\mathbf{G} = \nabla \times \mathbf{F}$ , temos:

$$\iint_S (\nabla \times \mathbf{F}) \cdot \hat{\mathbf{n}} dS = \iint_S \mathbf{G} \cdot \hat{\mathbf{n}} dS = \iiint_E \nabla \cdot \mathbf{G} dV = 0,$$

pois  $\nabla \cdot \mathbf{G} = \nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{F}) = 0$ .

item(b): **VERDADEIRO.**

Considere uma superfície  $S$ , tendo  $C$  como fronteira. Pelo Teorema de Stokes, com  $\mathbf{F}(x, y, z) = (y^3 z^2, 3xy^2 z^2, 2xy^3 z)$ , temos

$$\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \iint_S (\nabla \times \mathbf{F}) \cdot \hat{\mathbf{n}} dS,$$

onde

$$\nabla \times \mathbf{F} = \begin{bmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \partial_x & \partial_y & \partial_z \\ y^3 z^2 & 3xy^2 z^2 & 2xy^3 z \end{bmatrix}$$

$$= (6xy^2 z - 6xy^2 z, -(2y^3 z - 2y^3 z), 3y^2 z^2 - 3y^2 z^2) = (0.0.0).$$