

P2 de Cálculo a Várias Variáveis I

MAT 1162 — 2013.1

Data: 22 de junho de 2013

Nome: _____ Matrícula: _____

Assinatura: _____ Turma: _____

Questão	Valor	Nota	Revisão
1	5.0		
2	3.0		
Teste	2.0		
Total	10.0		

Instruções

- Mantenha seu celular desligado durante toda a prova.
- Não é permitido usar nenhum tipo de calculadora ou dispositivo eletrônico.
- Não destaque as folhas da prova.
- A prova pode ser resolvida a lápis, caneta azul ou caneta preta. Não é permitido usar caneta vermelha ou verde.
- Você não tem o direito de consultar anotações.
- RESPOSTAS SEM JUSTIFICATIVAS NÃO SERÃO CONSIDERADAS.

1. Considere (em todos os itens desta questão) a função

$$f(x, y, z) = x^2 + 2xy + 2yz + z^2 + 10$$

e a superfície de nível

$$S = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid f(x, y, z) = 11 \right\}.$$

- (a) **(1.5)** Classifique os pontos críticos da função $f(x, y, z)$, determinando se são máximos locais, mínimos locais ou pontos de sela.
- (b) **(1.0)** Escreva a aproximação quadrática $Q(x, y, z)$ da função $f(x, y, z)$ no ponto $(0, 0, 0)$.
- (c) **(1.5)** Determine se S é um elipsoide, ou um parabolóide hiperbólico (sela), ou um hiperboloide de uma folha ou um hiperboloide de duas folhas, justificando sua resposta.

Dica: Para este item, leve em conta que a matriz

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

tem autovalores 1, 2 e -1.

- (d) **(1.0)** Determine um vetor não nulo $v = (a, b, c)$ de maneira que todo plano π ortogonal a v corta S ao longo de elipses, isto é

$$\pi \cap S \text{ é uma elipse.}$$

Solução:

- (a) Os pontos críticos de f são aqueles que satisfazem o seguinte sistema de equações:

$$\begin{cases} f_x = 2x + 2y = 0 \\ f_y = 2x + 2z = 0 \\ f_z = 2y + 2z = 0 \end{cases}$$

Subtraindo a segunda equação da primeira, temos que $y - z = 0$, logo $y = z$. Substituindo este resultado na terceira equação, conclui-se que $z = 0$. Logo, $y = 0$. Da primeira equação segue que $x = 0$.

Assim, o único ponto crítico de $f(x, y, z)$ é $(0, 0, 0)$. Para classificá-lo, devemos encontrar os autovalores da matriz hessiana de f em $(0, 0, 0)$.

Como

$$\begin{aligned}f_{xx} &= 2 \\f_{yy} &= 0 \\f_{zz} &= 2 \\f_{xy} &= f_{yx} = 2 \\f_{xz} &= f_{zx} = 0 \\f_{yz} &= f_{zy} = 2\end{aligned}$$

segue que

$$H(f)(0, 0, 0) = A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}.$$

Os autovalores de A são as raízes de seu polinômio característico $p(\lambda)$:

$$\begin{aligned}p(\lambda) = \det(\lambda I - A) = 0 &\Leftrightarrow \begin{vmatrix} \lambda - 2 & -2 & 0 \\ -2 & \lambda & -2 \\ 0 & -2 & \lambda - 2 \end{vmatrix} = 0 \\ &\Leftrightarrow \lambda(\lambda - 2)^2 - 8(\lambda - 2) = 0 \\ &\Leftrightarrow (\lambda - 2)(\lambda^2 - 2\lambda - 8) = 0 \\ &\Leftrightarrow (\lambda - 2)(\lambda + 2)(\lambda - 4) = 0\end{aligned}$$

Logo, os autovalores de A são -2 , 2 , 4 , e então $(0, 0, 0)$ é um ponto de sela.

(b) A aproximação quadrática de f no ponto $(0, 0, 0)$ é dada por

$$\begin{aligned}Q(x, y, z) &= f(0, 0, 0) + \nabla f(0, 0, 0) \cdot (x, y, z) \\ &\quad + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix} H(f)(0, 0, 0) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\end{aligned}$$

Como $(0, 0, 0)$ é ponto crítico de f , temos que $\nabla f(0, 0, 0) = (0, 0, 0)$. Logo,

$$\begin{aligned}Q(x, y, z) &= 10 + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \\ &= 10 + \begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \\ &= x^2 + 2xy + 2yz + z^2 + 10 \\ &= f(x, y, z).\end{aligned}$$

(Este resultado não é uma surpresa: como a própria f tem expressão quadrática nas variáveis x , y e z , é natural que sua aproximação quadrática seja ela mesma).

(c) Observe que

$$\begin{aligned} f(x, y, z) = 11 &\Leftrightarrow x^2 + 2xy + 2yz + z^2 = 1 \\ &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x & y & z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 1. \end{aligned}$$

Seja

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

De acordo com a dica do enunciado, os autovalores de M são 1, 2 e -1 .

Para $\lambda_1 = 1$, o autovetor v_1 associado a ele deve satisfazer o seguinte:

$$\begin{aligned} Mv_1 = \lambda_1 v_1 &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x + y = x \\ x + z = y \\ y + z = z \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} y = 0 \\ x = -z \end{cases} \end{aligned}$$

Ou seja, v_1 deve ser um múltiplo do vetor $(1, 0, -1)$. Vamos tomá-lo então com norma 1:

$$v_1 = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, -\frac{1}{\sqrt{2}} \right).$$

Para $\lambda_2 = 2$, o autovetor v_2 associado a ele deve satisfazer o seguinte:

$$\begin{aligned} Mv_2 = \lambda_2 v_2 &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \\ 2z \end{pmatrix} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x + y = 2x \\ x + z = 2y \\ y + z = 2z \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x = y \\ x + z = 2y \\ y = z \end{cases} \\ &\Leftrightarrow x = y = z \end{aligned}$$

Ou seja, v_2 deve ser um múltiplo do vetor $(1, 1, 1)$. Vamos tomá-lo então com norma 1:

$$v_2 = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right).$$

Para $\lambda_3 = -1$, o autovetor v_3 associado a ele deve satisfazer o seguinte:

$$\begin{aligned} Mv_3 = \lambda_3 v_3 &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x \\ -y \\ -z \end{pmatrix} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x + y = -x \\ x + z = -y \\ y + z = -z \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} 2x + y = 0 \\ x + y + z = 0 \\ y + 2z = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

Da primeira e terceira equações segue que $x = z$. Substituindo este resultado na segunda equação, temos que $2x + y = 0 \Rightarrow y = -2x$. Ou seja, v_3 deve ser um múltiplo do vetor $(1, -2, 1)$. Vamos tomá-lo então com norma 1:

$$v_3 = \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{2}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}} \right).$$

(Poderíamos ter obtido as coordenadas de v_3 de outra maneira: como M é uma matriz simétrica, possui base ortogonal de autovetores. Logo, $v_3 = v_1 \times v_2$).

Podemos agora construir P , a matriz ortogonal que tem como colunas os autovetores unitários de M :

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{2}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}.$$

Aplicando então a mudança de variáveis

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix},$$

temos que

$$\begin{aligned} (x \ y \ z) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} &= 1 \\ \Leftrightarrow (x' \ y' \ z') \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} &= 1 \\ \Leftrightarrow x'^2 + 2y'^2 - z'^2 &= 1. \end{aligned}$$

Ou seja, a superfície S é um hiperboloide de uma folha rotacionado (os eixos x' , y' e z' são dados pelos vetores v_1 , v_2 e v_3 , respectivamente).

- (d) Observe que se interceptarmos a superfície S por planos da forma $z' = c$ (onde c é uma constante), obteremos elipses:

$$\begin{aligned} x'^2 + 2y'^2 &= 1 + c^2 \\ \Rightarrow \frac{x'^2}{1 + c^2} + \frac{y'^2}{\frac{1+c^2}{2}} &= 1 \end{aligned}$$

(elipse de semi-eixos $\sqrt{1 + c^2}$ e $\sqrt{\frac{1+c^2}{2}}$ no plano $x'y'$).

Ou seja, todo plano ortogonal ao eixo z' corta S ao longo de elipses. Logo, podemos tomar

$$v = v_3 = \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{2}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}} \right).$$

2. Seja U a região do espaço definida por

$$U = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z^2 \geq x^2 + y^2, x^2 + y^2 + z^2 \leq 2, z \geq 0 \right\}.$$

Considere a função

$$f(x, y, z) = z^2(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{3}}$$

e a integral tripla

$$I = \iiint_U f(x, y, z) \, dx dy dz.$$

- (a) **(1.0)** Escreva I na forma de uma integral iterada, usando obrigatoriamente coordenadas cilíndricas (r, θ, z) . (*Neste item não é pedido o cálculo da integral.*)
- (b) **(1.0)** Escreva I na forma de uma integral iterada, usando obrigatoriamente coordenadas esféricas (ρ, φ, θ) . (*Neste item não é pedido o cálculo da integral.*)
- (c) **(1.0)** Calcule I (usando o método que preferir).

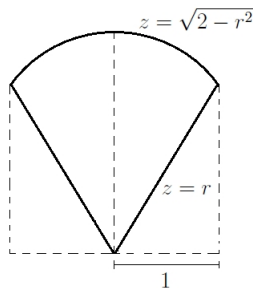
Solução:

- (a) A projeção no plano xy da interseção entre o cone $z^2 = x^2 + y^2$ e a esfera $x^2 + y^2 + z^2 = 2$ é dada por:

$$x^2 + y^2 + (x^2 + y^2) = 2 \Rightarrow x^2 + y^2 = 1,$$

ou seja, é um círculo de centro na origem e raio 1.

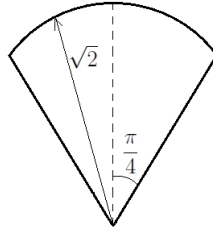
Além disso, as equações da folha superior do cone ($z = \sqrt{x^2 + y^2}$) e da calota superior da esfera ($z = \sqrt{2 - x^2 - y^2}$) em coordenadas cilíndricas são $z = r$ e $z = \sqrt{2 - r^2}$, respectivamente. O seguinte esboço representa um corte da região espacial U por um plano vertical, e resume as informações obtidas até agora:



Como $f(r \cos(\theta), r \sin(\theta), z) = z^2(r^2 + z^2)^{\frac{1}{3}}$ e o elemento de volume para as coordenadas cilíndricas é $r \, dr \, d\theta \, dz$, podemos escrever:

$$I = \int_0^{2\pi} \int_0^1 \int_r^{\sqrt{2-r^2}} z^2(r^2 + z^2)^{\frac{1}{3}} r \, dz dr d\theta.$$

- (b) Para definir os limites de integração em coordenadas esféricas, observamos o seguinte desenho (corte da região espacial por um plano vertical):



Como $f(\rho \operatorname{sen} \phi \cos \theta, \rho \operatorname{sen} \phi \operatorname{sen} \theta, \rho \cos \phi) = \rho^2 \cos^2 \phi \rho^{\frac{2}{3}}$ e o elemento de volume para as coordenadas esféricas é $\rho^2 \operatorname{sen} \phi \, d\rho \, d\phi \, d\theta$, podemos escrever:

$$\begin{aligned} I &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\frac{\pi}{4}} \int_0^{\sqrt{2}} \rho^2 \cos^2 \phi \rho^{\frac{2}{3}} \rho^2 \operatorname{sen} \phi \, d\rho \, d\phi \, d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\frac{\pi}{4}} \int_0^{\sqrt{2}} \rho^{\frac{14}{3}} \cos^2 \phi \operatorname{sen} \phi \, d\rho \, d\phi \, d\theta \end{aligned}$$

- (c) Utilizando as coordenadas esféricas, temos que:

$$\begin{aligned} I &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\frac{\pi}{4}} \int_0^{\sqrt{2}} \rho^{\frac{14}{3}} \cos^2 \phi \operatorname{sen} \phi \, d\rho \, d\phi \, d\theta \\ &= 2\pi \left(\int_0^{\frac{\pi}{4}} \cos^2 \phi \operatorname{sen} \phi \, d\phi \right) \left(\int_0^{\sqrt{2}} \rho^{\frac{14}{3}} \, d\rho \right) \\ &= 2\pi \left(-\frac{\cos^3 \phi}{3} \Big|_0^{\frac{\pi}{4}} \right) \left(\frac{3\rho^{\frac{17}{3}}}{17} \Big|_0^{\sqrt{2}} \right) \\ &= \frac{2\pi}{3} \left(\left(-\frac{\sqrt{2}}{2} \right)^3 + 1 \right) \left(\frac{3}{17} \left(\sqrt{2}^{\frac{17}{3}} \right) \right) \\ &= \frac{\pi}{17} \left(1 - \frac{1}{2^{\frac{3}{2}}} \right) 2^{\frac{23}{6}} \\ &= \frac{\pi}{17} \left(8\sqrt[6]{2^5} - 4\sqrt[3]{2} \right). \end{aligned}$$